

(1) ロボット・メカトロニクスシステム専攻（博士前期課程）教育課程表

◎必修、□選択必修、○選択

分類	授業コード	授業科目	必選別	年次及び単位数					担当教員	
				1年次		2年次		合計		
				前	後	前	後			
専門 科目群	専門基礎 科目	28600	メカトロニクス特論	○	2				2	吉満 俊拓
		28602	知的情報システム	○	2				2	吉野 和芳
		28603	制御工学特論	○	2				2	高橋 良彦
		28605	認知行動科学特論	○	2				2	高尾 秀伸
		28607	健康科学特論	○		2			2	渡邊 紳一
		28617	医療機器構成要素論	○		2			2	山家 敏彦
	専門応用 科目	28611	ヒューマン・マシンインタフェース	○	2				2	河原崎徳之
		28612	インタラクティブコミュニケーション	○	2				2	松田 康広
		28606	生体計測工学	○		2			2	大瀧 保明
		28620	知能機械設計工学	○		2			2	兵頭 和人
		28621	インテリジェントセンシング	○		2			2	吉留 忠史
		28622	健康開発システム	○		2			2	高橋 勝美
		28623	臨床人間工学特論	○		2			2	鈴木 聡
		28618	人間機械共生工学	○		2			2	三枝 亮
	PBL系科目	28613	総合プロジェクト	◎	2				2	専攻担当教員
		28614- 28615	研究・技術開発リテラシー	◎	1	1			2	専攻担当教員
	共 通	28698	特別研究Ⅰ	□			4		4	各指導教員
		28699	特別研究Ⅱ	◎				4	4	
		28616	長期インターンシップ	□			4		4	
合 計								46		

注) 特別研究Ⅰおよび長期インターンシップの単位修得条件として、APRIN eラーニング (eAPRIN) (<https://edu.aprin.or.jp>) を受講し修了していること。受講コース等の詳細は専攻に確認すること。